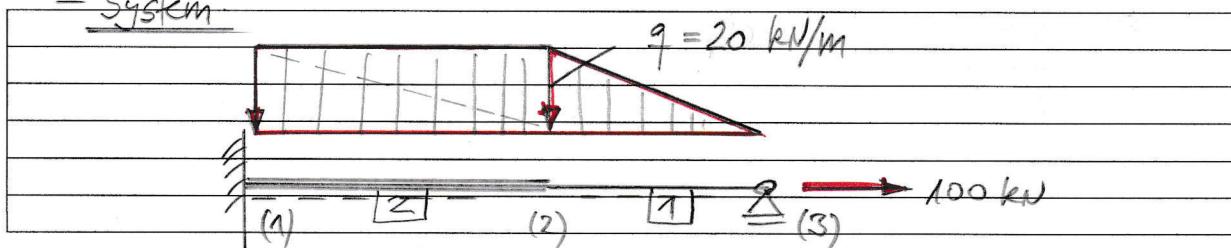


# 1. Beispiel zum WGV in Matrizedarstellung (WGM)

- System



Intensitätstafel

$i$	$a$	$c$	$\ell [m]$	$EA [kN]$	$EJ [kNm^2]$	$\beta$	$q_a$	$q_c$
1	2	3	3,0	60000	9000	0	20,0	0,0
2	1	2	4,0	80000	12000	0	20,0	20,0

Hinweis: alle Stäbe liegen horizontal  $\rightarrow$  lokal = global  
 $\rightarrow$  keine Transformation erf.

- Erstellen der Beziehungen zwischen Stabendverformungen und Stabendschnittgrößen für jeden Stab

$$\underline{S}^i = \underline{K}^i \cdot \underline{V}^i + \underline{S}^{i0}$$

SCHRITT 1

Stab 1 ( $i=1$ ):

Aufgabenblatt 3, rechte Sp.

$a=2$ ;  $c=3$ ; dreiecksförmige Belastung

$N_2^1$	20000	0	0	-20000	0	0	$U_2^1$	0,0
$V_2^1$	0	4000	-6000	0	-4000	-6000	$W_2^1$	-21,0
$M_2^1$	0	-6000	12000	0	6000	6000	$q_2^1$	+9,0
$N_3^1$	-20000	0	0	20000	0	0	$U_3^1$	0,0
$V_3^1$	0	-4000	6000	0	4000	6000	$W_3^1$	-9,0
$M_3^1$	0	-6000	6000	0	6000	12000	$q_3^1$	-6,0

wegen  $\beta=0$   $\rightarrow \bar{S}^i = \bar{K}^i \cdot \bar{V}^i + \bar{S}^{i0}$  ! lokalkoordinaten = global

Stab 2 ( $i=2$ ):

$a=1; e=2$ ; konst. Streckenlast  $\rightarrow$  Arbeitsblatt 3, links

$$\begin{array}{c|c}
 \begin{array}{c} N_1^2 \\ V_1^2 \\ M_1^2 \\ \hline N_2^2 \\ V_2^2 \\ M_2^2 \end{array} & = \begin{array}{|c|c|c|c|c|c|} \hline & 20000 & 0 & 0 & -20000 & 0 & 0 \\ \hline 0 & & 2250 & -4500 & 0 & -2250 & -4500 \\ \hline 0 & -4500 & 12000 & & 0 & 4500 & 6000 \\ \hline \hline -20000 & 0 & 0 & 20000 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & -2250 & 4500 & 0 & 2250 & 4500 & \\ \hline 0 & -4500 & 6000 & 0 & 4500 & 12000 & \\ \hline \end{array} * \begin{array}{c} U_1^2 \\ W_1^2 \\ \varphi_1^2 \\ \hline U_2^2 \\ W_2^2 \\ \varphi_2^2 \end{array} + \begin{array}{c} 0 \\ -40,0 \\ +26,6 \\ \hline 0 \\ -40,0 \\ -26,6 \end{array}
 \end{array}$$

wegen  $\beta=0 \rightsquigarrow \underline{\underline{S}}^2 = \underline{\underline{K}}^2 \cdot \underline{\underline{V}}^2 + \underline{\underline{S}}^{20}$  (lokal = global)

Aufteilung in Untermatrizen (nur für Stab 2 gezeigt):

vgl. oben:  $i=2; a=1; e=2$

$$\begin{array}{c|c}
 \begin{array}{c} S_1^2 \\ S_2^2 \end{array} & = \begin{array}{|c|c|} \hline K_M^2 & K_{12}^2 \\ \hline K_{21}^2 & K_{22}^2 \end{array} * \begin{array}{c} V_1^2 \\ V_2^2 \end{array} + \begin{array}{c} S_1^{20} \\ S_2^{20} \end{array}
 \end{array}$$

Aufgabe  
für  
Excel?  
Version 1

- Zusammenstellen der Gleichgewichtsbedingungen (Zusammenbau zum Gesamtsystem)

a) Kontinuität (zwischen den Knoten und den angrenzenden Stäben)

$$\begin{array}{ccc}
 (1) & (2) & (3)
 \end{array}$$

$$\begin{array}{c}
 \underline{\underline{V}}_1^1 = \underline{\underline{V}}_1^2 \\
 \underline{\underline{V}}_2^2 = \underline{\underline{V}}_2^1 = \underline{\underline{V}}_2^1 \\
 \underline{\underline{V}}_3^1 = \underline{\underline{V}}_3^2
 \end{array}$$

$$\underline{v} = \begin{cases} u \\ w \\ \varphi \end{cases}$$

$$\rightsquigarrow \begin{array}{c|c}
 \begin{array}{c} S_1^2 \\ S_2^2 \end{array} & = \begin{array}{|c|c|} \hline K_M^2 & K_{12}^2 \\ \hline K_{21}^2 & K_{22}^2 \end{array} * \begin{array}{c} V_1^2 \\ V_2^2 \end{array} + \begin{array}{c} S_1^{20} \\ S_2^{20} \end{array}
 \end{array}$$

für Stab 2

$$\begin{bmatrix} \bar{s}_2^1 \\ \bar{s}_3^1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \bar{k}_{22}^1 & \bar{k}_{23}^1 \\ \bar{k}_{32}^1 & \bar{k}_{33}^1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \bar{v}_2 \\ \bar{v}_3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \bar{s}_2^{10} \\ \bar{s}_3^{10} \end{bmatrix} \quad \text{für Stab 1}$$

Damit sind alle Stabendschnittgrößen direkt abhängig von den Knotenverformungen.

Bei 3 Knoten und 3 Freiheitsgraden (im ebenen System) gilt es  $3 \cdot 3 = 9$  Knotenweggrößen im System!

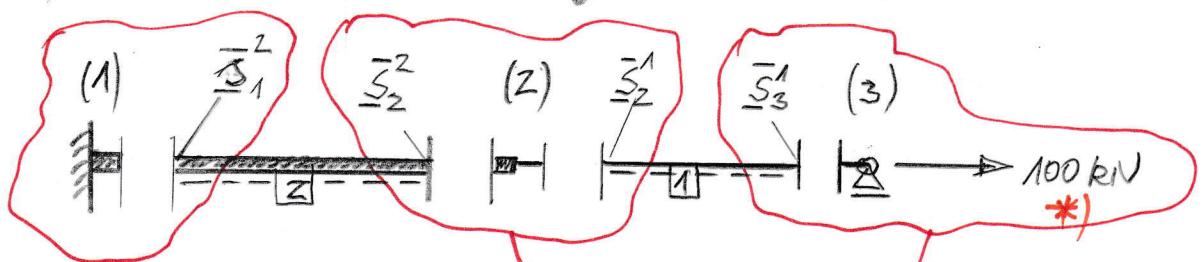
$$\bar{V}_G = \begin{bmatrix} \bar{v}_1 \\ \bar{v}_2 \\ \bar{v}_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1 \\ v_1 \\ \varphi_1 \\ u_2 \\ w_2 \\ \varphi_2 \\ u_3 \\ w_3 \\ \varphi_3 \end{bmatrix}$$

gesamt!

Im Vektor  $\bar{V}_G$  sind alle möglichen noch unbekannten Knotenweggrößen enthalten.

Wir wissen schon, dass  $u_1 = 0$ ;  $v_1 = 0$ ;  $\varphi_1 = 0$  und  $w_3 = 0$  sind!

### b) Aufstellen der Gleichgewichtsbedingungen



Gleichgew.  
am Knoten 1

je Knoten: 3 Gleichgewichbed.  
 $\sum \bar{k}_x = 0$ ;  $\sum \bar{k}_z = 0$ ;  $\sum \bar{F}_y = 0$

Gleichgewicht  
am Kn. 2

Gleichgewicht  
am Kn. 3  
(hier inkl. Knotenlast !)

$\Rightarrow$  gesamt:  $3 \cdot 3 = 9$  Gleichgewichtsbeding.

$$0 + \bar{s}_1^2 + \bar{p}_1 \stackrel{!}{=} 0 ; \quad \bar{s}_2^2 + \bar{s}_2^1 + \bar{p}_2 \stackrel{!}{=} 0 ; \quad \bar{s}_3^1 + 0 + \bar{p}_3 \stackrel{!}{=} 0$$

hier!  
hier!

Knotenlasten  $\left\{ \begin{array}{l} -100 \\ 0 \\ 0 \end{array} \right\}$   
\*)

(4)

am Knoten 1: (ohne Knotenlasten)

$$\underline{\underline{S}}_1^2 \stackrel{!}{=} 0 \quad \rightarrow \quad \boxed{\underline{\underline{K}}_{11}^2 \cdot \underline{\underline{V}}_1 + \underline{\underline{K}}_{12}^2 \cdot \underline{\underline{V}}_2 + \underline{\underline{S}}_1^{20} \stackrel{!}{=} 0}$$

am Knoten 2: (ohne Knotenlasten)

$$\begin{aligned} \underline{\underline{S}}_2^2 + \underline{\underline{S}}_2^1 &\stackrel{!}{=} 0 && \text{hier kommen zwei Stütze zusammen.} \\ \rightarrow \underline{\underline{K}}_{21}^2 \cdot \underline{\underline{V}}_1 + \underline{\underline{K}}_{22}^2 \cdot \underline{\underline{V}}_2 + \underline{\underline{K}}_{22}^1 \cdot \underline{\underline{V}}_2 + \underline{\underline{K}}_{23}^1 \cdot \underline{\underline{V}}_3 + \underline{\underline{S}}_2^{20} + \underline{\underline{S}}_2^{10} &= 0 \\ \rightarrow \underline{\underline{R}}_{21}^2 \cdot \underline{\underline{V}}_1 + (\underline{\underline{K}}_{22}^2 + \underline{\underline{R}}_{22}^1) \cdot \underline{\underline{V}}_2 + \underline{\underline{K}}_{23}^1 \cdot \underline{\underline{V}}_3 + \underline{\underline{S}}_2^{20} + \underline{\underline{S}}_2^{10} &= 0 \end{aligned}$$

am Knoten 3: (mit Knotenlasten !)

$$\underline{\underline{S}}_3^1 + \underline{\underline{P}}_3 \stackrel{!}{=} 0$$

$$\rightarrow \boxed{\underline{\underline{K}}_{32}^1 \cdot \underline{\underline{V}}_2 + \underline{\underline{K}}_{33}^1 \cdot \underline{\underline{V}}_3 + \underline{\underline{S}}_3^{10} + \underline{\underline{P}}_3 \stackrel{!}{=} 0}$$

$\rightarrow$  Zusammenstell. aller Gleichgew.-bedingungen

1	$\underline{\underline{K}}_{11}^2$	$\underline{\underline{K}}_{12}^2$	$\underline{\underline{0}}$	$\underline{\underline{V}}^1$	$\underline{\underline{S}}_1^{20}$	
2	$\underline{\underline{K}}_{21}^2$	$\underline{\underline{K}}_{22}^2 + \underline{\underline{K}}_{22}^1$	$\underline{\underline{K}}_{23}^1$	$\underline{\underline{V}}^2$	$\underline{\underline{S}}_2^{20} + \underline{\underline{S}}_2^{10}$	$\stackrel{!}{=} 0$
3	$\underline{\underline{0}}$	$\underline{\underline{K}}_{32}^1$	$\underline{\underline{K}}_{33}^1$	$\underline{\underline{V}}^3$	$\underline{\underline{S}}_3^{10} + \underline{\underline{P}}_3$	

$$\underline{\underline{K}}_G \cdot \underline{\underline{V}}_G - \underline{\underline{F}}_G \stackrel{!}{=} 0$$

$$\boxed{\underline{\underline{K}}_G \cdot \underline{\underline{V}}_G = \underline{\underline{F}}_G}$$

in Zahlen:

$$\frac{1}{V_G} - \frac{1}{R_G} = 0$$

	$\bar{U}_1$	$\bar{W}_1$	$\bar{\varphi}_1$	$\bar{U}_2$	$\bar{W}_2$	$\bar{\varphi}_2$	$\bar{U}_3$	$\bar{W}_3$	$\bar{\varphi}_3$
	0,0	-40,0	+26,6	0,0	-61,0	-17,6	-100	-9,0	-6,0
	+ +			*					
20000	0	0	-20000	0	0				
0	2250	-4500	0	-2250	-4500	0			
0	-4500	12000	0	4500	6000				
-20000	0	0	40000	0	0	-20000	0	0	
0	-2250	4500	0	6250	-1500	0	-4000	-6000	
0	-4500	6000	0	-1500	24000	0	6000	6000	
-20000	0	0	20000	0	0	20000	0	0	
0	-4000	6000	0	4000	6000	0	4000	6000	
0	-6000	6000	0	6000	0	6000	6000	12000	

$-61,0$	$-17,6$	$-100$	$-9,0$	$-6,0$
$+$				

$\bar{W}_2$	$\bar{\varphi}_2$	$\bar{U}_3$	$\bar{W}_3$	$\bar{\varphi}_3$
-------------	-------------------	-------------	-------------	-------------------

-6000	6000	0	6000	12000
-------	------	---	------	-------

6006	0
4004	0
0	0000
6009	0
-0004	0

-1500	24000	0	6000	6000

6250	-1500	0	200	-400	-6000
------	-------	---	-----	------	-------

1500	0	
6000	0	-2000
	0	/

A graph with a vertical y-axis and a horizontal x-axis. Two points are marked on the x-axis and labeled with a circled 'O'. A line segment connects the origin (0,0) to the second point.

Gleichungssystem ist nicht lösbar! Wegen linear abhängiger Gleichungen!  
→ singuläres Gleichungssystem.

7

$$\left. \begin{array}{l} \bar{U}_1 = 0, \quad \bar{W}_1 = 0; \quad \bar{\gamma}_1 = 0; \quad \bar{W}_3 = 0 \end{array} \right\} \quad (1) \quad \underline{\underline{Q}}^{\underline{\underline{3}}}$$

## Lösung:

## - Einbau der Randbedingungen

### SCHRITT 3

hier: vier Gleichungen werden durch vier triviale Gleichungen ersetzt

$$1 \cdot U_1 = 0 ; 1 \cdot W_1 = 0 ; 1 \cdot \varphi_1 = 0 ; 1 \cdot W_3 = 0$$

→ gelöst wird ein Gleichungssystem mit insgesamt neuen Gleichungen und neuen Unbekannten. Vier davon werden zu Null "berechnet".

- 6 -

1	0	0						
0	1	0	<u>0</u>					
0	0	1						

$\bar{U}_1$	$\bar{W}_1$	$\bar{\varphi}_1$	$\bar{U}_2$	$\bar{W}_2$	$\bar{\varphi}_2$	$\bar{U}_3$	$\bar{W}_3$	$\bar{\varphi}_3$
0	0	0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0

= 0

+

$\bar{U}_1$	$\bar{W}_1$	$\bar{\varphi}_1$	$\bar{U}_2$	$\bar{W}_2$	$\bar{\varphi}_2$	$\bar{U}_3$	$\bar{W}_3$	$\bar{\varphi}_3$
0	0	0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0	0,0

\*

1	0	0						
0	1	0	<u>0</u>					
0	0	1						

$\bar{E}_{G,RB} \cdot \bar{V}_G - \bar{E}_{G,RB} = 0 \rightsquigarrow$  lösbar!

$$\bar{K}_{G,RB} \cdot \bar{V}_G = \bar{E}_{G,RB}$$

– Lösen des Gleichungssystems:

SCHritt 4

$$\underline{K}_{G, RB}^{-1} \cdot \underline{\Gamma}_{G, RB} = \underline{V}_q$$

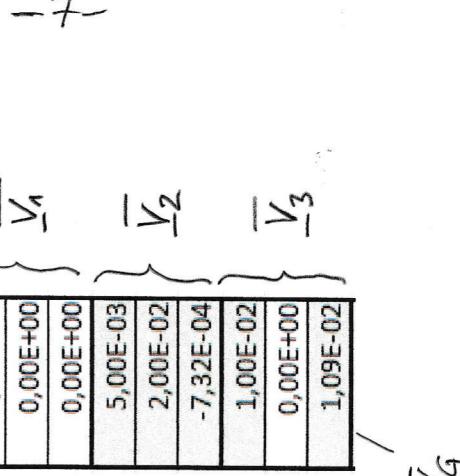
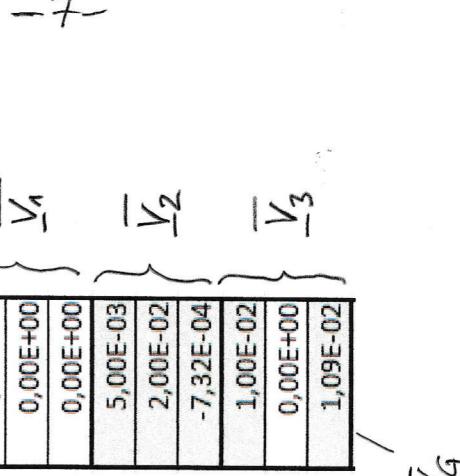
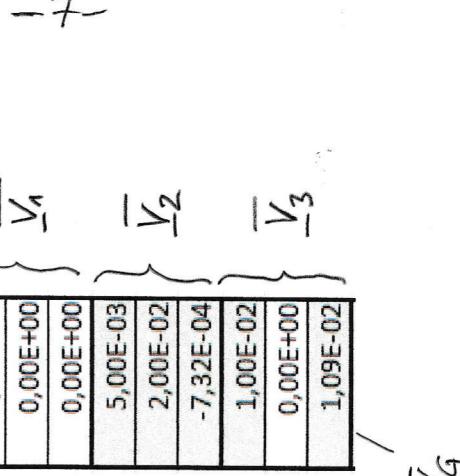
gesamt Randbedingungen

$$\underline{K}_{G, RB}^{-1}$$

1,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00
0,00E+00	1,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00
0,00E+00	0,00E+00	1,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00
0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	5,00E-05	0,00E+00	0,00E+00	5,00E-05	0,00E+00
0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	3,18E-04	-2,27E-05	0,00E+00	0,00E+00
0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	-2,27E-05	4,92E-05	0,00E+00	0,00E+00	-3,60E-05
0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	5,00E-05	0,00E+00	0,00E+00	1,00E-04	0,00E+00
0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	1,00E-04	0,00E+00	0,00E+00
0,00E+00	0,00E+00	0,00E+00	1,70E-04	-3,60E-05	0,00E+00	1,87E-04	0,00E+00

17,67	61,00	0,00	6,00
100,00	0,00	0,00	0,00
6,00	0,00	0,00	0,00
6,00	0,00	0,00	0,00

Talk'sches  
Schema



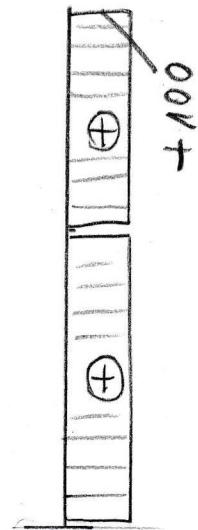
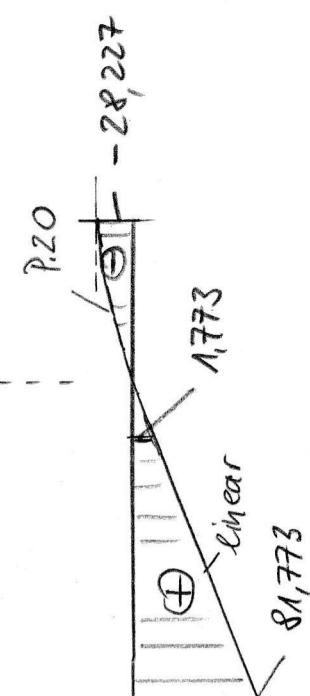
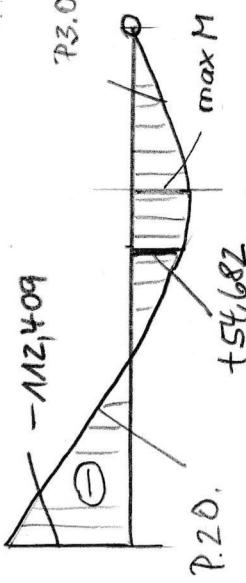
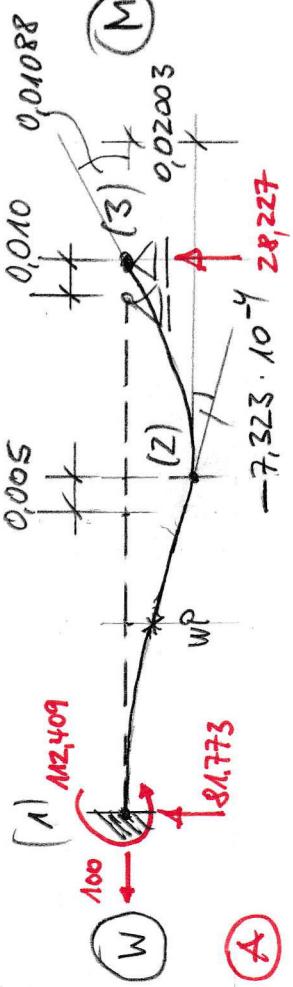
## - Nachlaufrechnung:

**SCHRITT 5**

→ Ersetzten der jetzt bekannten Knotenwegengrößen  
in SCHRITT 1 (für alle Stäbe)

K <sup>1</sup>				V <sup>1</sup>				S <sup>10</sup>				S <sup>1</sup>				Baustahlk			
20000,000	0,000	0,000	-20000,000	0,000	-4000,000	0,000	0,000	5,000E-03	0,00	-100,000	-1	100,000	0,00	-1	100,000				
0,000	4000,000	-6000,000	0,000	0,000	12000,000	0,000	6000,000	2,000E-02	-21,00	-1,773	-1	81,773	1,773	-1	81,773				
0,000	-6000,000	12000,000	0,000	6000,000	0,000	0,000	-7,323E-04	9,00	-54,682	-1	54,682	54,682	-1	54,682					
-20000,000	0,000	0,000	20000,000	0,000	0,000	0,000	0,000	1,000E-02	0,00	100,000	1	100,000	100,000	1	100,000				
0,000	-4000,000	6000,000	0,000	4000,000	0,000	6000,000	0,000E+00	0,000	-9,00	-28,227	1	-28,227	-28,227	1	-28,227				
0,000	-6000,000	6000,000	0,000	6000,000	12000,000	0,000	1,088E-02	1,088E-02	-6,00	0,000	1	0,000	0,000	1	0,000				

K <sup>2</sup>				V <sup>2</sup>				S <sup>20</sup>				S <sup>2</sup>				Baustahlk			
20000,000	0,000	0,000	-20000,000	0,000	-2250,000	0,000	0,000	0,000E+00	0,00	-100,000	-1	100,000	0,00	-1	100,000				
0,000	2250,000	-4500,000	0,000	0,000	12000,000	0,000	4500,000	0,000E+00	-4500,000	-81,773	-1	81,773	81,773	-1	81,773				
0,000	-4500,000	12000,000	0,000	4500,000	0,000	6000,000	0,000E+00	0,000E+00	26,67	112,409	-1	-112,409	-112,409	-1	-112,409				
-20000,000	0,000	0,000	20000,000	0,000	0,000	0,000	5,000E-03	0,00	100,000	1	100,000	100,000	1	100,000					
0,000	-2250,000	4500,000	0,000	2250,000	4500,000	4500,000	2,000E-02	2,000E-02	-40,00	1,773	1	1,773	1,773	1	1,773				
0,000	-4500,000	6000,000	0,000	4500,000	12000,000	0,000	-7,323E-04	-7,323E-04	-26,67	54,682	1	54,682	54,682	1	54,682				



N

V

-50

100